

DAFTAR PUSTAKA

- Dorling, K., Heinrichs, J., Messier, G., & magierowski, S. (2019). Vehicle Rounting Problems for Drone Delivery. *IEEE Transactions on systems, Man and Cybernetics: Systems*, vol. 47, no. 1, 70-85.
- Dryden, J., & Barbaccia, R. (2014). Quadcopter Design project. *Mechanical engineering*, 1-21.
- FAA. (2020). *Helicopter Flying Handbook*. Washington DC: U.S. DEPARTMENT OF TRANSPORTATION
- Fuhaid, N., & Ismail, N. (2015). Pengaruh Bentuk Blade dan Housing Blade Terhadap Kinerja Hovercraft. *Widya Teknika Vol.23 No.2*, 26-32.
- Ghazbi, S., Aghli, Y., Alimohammadi, M., & Akbari, A. (2016). Quadrotors Unmanned Aerial Vehicles: A Review. *International Journal On Smart Sensing And Intelligent Systems*, Vol. 9, No. 1, 309-333.
- Hakim, A., Suryo, G., & Putro, M. (2020). Go Drone: Rancang Bangun Drone Pengantar Paket Secara Otomatis Berbasis Android. *Jurnal Teknologi dan Riset Terapan*, <http://jurnal.polibatam.ac.id/index.php/JATRA>, 1-5.
- Hasan, G., & Akbar, S. (2021). Perancangan Desain Gripper Pada Hexacopter Untuk Mengambil Barang Menggunakan Sensor Lidar V3. *Jurnal Ilmiah Teknik Elektro*, 23, (2), April 2021, p-ISSN 1411-0814 e-ISSN 2407-6422, 68-75.
- Hermawan, D., & Ismail, N. (2016). Pengaruh Sudut Blade Terhadap Thrust Force Pada Hovercraft. *Widya Teknika Vol. 24 No. 2*, 13-19.
- Kristianto, H., Purwanto, & Siswojo, B. (2015). Kontrol Gaya Dorong Pesawat Terhadap Perubahan Flow Udara. *Makalah Seminar Hasil Konsentrasi Teknik Sistem Kontrol*, 1-8.

- Kurniawan Putra, D. (2016). Perancangan Sistem Kendali Tracking Object Berbasis Dynamic Waypoint Pada Quadcopter. TUGAS AKHIR – TM 141585, 1-18.
- Lakshmanan, V. (2012). Automating the Analysis of Spatial Grids A Practical Guide to Data Mining Geospatial Images for Human & Environmental Applications. publish by Springer Dordrecht Heidelberg New York London.
- Laksono, D. (2019). Rancang Bangun Alat Uji Thrust Force Multicopter Berbasis Mikrokontroler dengan Variasi BLDC Motor dan Propeller. Tugas Akhir, 9-12.
- Liuswanto, C. (2020). Pemodelan dan Desain Kendali Untuk Wahana Quadrotor Dalam Misi Cargo Dropping di Lingkungan Berangin. Institut Teknologi Bandung.
- Purba, A., & Yulianti, B. (2019). Analisis Pengaruh Kecepatan Sudut Terhadap Putaran Propeller dan Kestabilan Quadcopter. 27-33.
- Putra, R. (2020). Obstacle Collision Avoidance untuk Sistem Drone Jenis Quadcopter dengan Sensor Jamak. TESIS, 1-41.
- Randis, Dharmawwan, I., & Syahrudin. (2017). Rancang Bangun Alat Uji Gaya Dorong (Trust Force) Motor Brushless. Jurnal Teknologi Terpadu Vol. 5 No. 2, ISSN 2338-6649, 128-133.
- Rotaru, C., Stefan, C., Raducanu, G., & Dinca, R. (2017). Airplane Propellers Aerodynamic Design and Performances Analysis. Review of the Air Force Academy, 99-104.
- Simbolon, H. (2015). Analisa Nilai Maximum Thrust Propeller B-Series dan Kaplan Series pada Kapal Tugboat Ari 400 HP dengan Variasi Diameter, Jumlah Daun, Sudut Rake Menggunakan CFD. Jurnal Teknik Perkapalan, Vol. 3, No. 4, 394-404.

- Singh, P. (2015). Development of Unmanned Aerial Vehicle (Quadcopter) With Real-Time Object Tracking. Gujarat: A D Patel Institute of Technology.
- Suryoatmojo, H., arsyah, N., Mardiyanto, R., Riawan, D., Anam, S., & Ashari, M. (2017). Design of Electronic Speed Controller for BLDC Motor Based on Single Ended Primary Inductance Converter (SEPIC). Proc. International Seminar on Intelligent Technology and Its Application (ISITIA 2017), 181-186.
- Sutadi, L., Widyanto, s., & Haryanto, I. (2012). Perancangan Mekanisme Pengontrol Controllable Pitch Propeller. Prosiding SNST ke-3 Tahun 2012 Fakultas Teknik Universitas Wahid Hasyim Semarang, 12-17.
- Tambunan, E. (2019). Seminar Intermoda Transpotration System : Planning & Implementation. Prosiding Seminar Nasional (pp. 1-30). Cawang, Jakarta: UKI PRESS.
- Taufik, A., Tandioaga, R., Nugraha, I., & Tri Utomo, A. (2018). Drone Pengikut Objek Berbasis Image Processing. Prosiding Seminar Hasil Penelitian (SNP2M) 2018, 218-223.
- Utomo, J., & Bimo. (2014). Rancang bangun UAV (unmanned Aerial Vehicle) Model Quadcopter Dengan Menggunakan Algoritma Proportional Integral Derivative. Universitas Telkom, Bandung.
- Yoedtadi, M. (2019). Penggunaan Drone Pada Peliputan Berita Televisi(Perspektif Wartawan Televisi Terhadap Etika Peliputan Menggunakan Drone). J. Muara Ilmu Sos. Humaniora, dan Seni, vol. 3, no. 1.