

**DESAIN DAN PROTOTIPE PENGGUNAAN ANDROID PADA
PETERNAKAN AYAM MENGGUNAKAN ARDUINO**

TUGAS AKHIR

diajukan untuk melengkapi tugas dan memenuhi syarat kelulusan
Strata Satu (S1) Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik
Universitas Muhammadiyah Jember



Oleh :

Dian Kristanto
NIM. 1110621014

**FAKULTAS TEKNIK
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH JEMBER
2017**

**LEMBAR PENGESAHAN
DOSEN PENGUJI**

**DESAIN DAN PROTOTIPE PENGGUNAAN ANDROID PADA
PETERNAKAN AYAM MENGGUNAKAN ARDUINO**

Oleh :
Dian Kristanto
NIM. 1110621014

Jember, 6 Agustus 2017

Telah Diperiksa dan Disetujui Oleh:

Dosen Penguji I

Dosen Penguji II

Aji Brahma Nugroho, S.Si, M.T

NPK. 15 09 641

M. A'an Auliq, ST. M.T

NPK. 05 03 509

**LEMBAR PENGESAHAN
TUGAS AKHIR**

**DESAIN DAN PROTOTIPE PENGGUNAAN ANDROID PADA
PETERNAKAN AYAM MENGGUNAKAN ARDUINO**

Oleh:

**Dian Kristanto
NIM. 1110621014**

Jember, Maret 2017

Telah Diperiksa dan Disetujui Oleh :

Dosen Pembimbing I

Sofia Ariyani, S.Si, M.T
NPK. 97 08 270

Dosen Pembimbing II

Guruh Wijaya, ST
NPK. 12 03 704

Mengetahui

Dekan Fakultas Teknik

Ir. Suhartinah, M.T
NIP. 131 863 867

Ketua Jurusan Teknik Elektro

Aji Brahma Nugroho, S.Si, M.T
NPK. 15 09 641

SURAT PERNYATAAN

Yang bertanda tangan di bawah ini, saya:

Nama : Dian Kristanto

NIM : 1110621014

Jurusan : Teknik Elektro

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa karya ilmiah berupa skripsi yang berjudul : **“DESAIN DAN PROTOTIPE PENGGUNAAN ANDROID PADA PETERNAKAN AYAM MENGGUNAKAN ARDUINO”** adalah benar-benar karya sendiri, kecuali jika dalam pengutipan substansi di sebutkan sumbernya dan belum pernah diajukan pada institusi manapun serta bukan karya jiplakan. Saya bertanggung jawab atas keabsahan dan kebenaran isinya sesuai dengan sikap ilmiah yang harus di junjung tinggi.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sebenar-benarnya, tanpa adanya tekanan dan paksaan dari pihak manapun serta bersedia mendapatkan sanksi akademik jika ternyata di kemudian hari pernyataan ini tidak benar.

Jember, 6 Agustus 2017

Dian Kristanto
NIM. 1110621014

KATA PENGANTAR

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

Alhamdulillah kami panjatkan kepada Allah SWT karena hanya dengan rahmat, hidayah dan inayah-Nya kami dapat menyelesaikan tugas akhir ini dengan judul :

”DESAIN DAN PROTOTIPE PENGGUNAAN ANDROID PADA PETERNAKAN AYAM MENGGUNAKAN ARDUINO”

Dalam menyelesaikan tugas akhir ini, kami berpegang pada teori yang pernah kami dapatkan dan bimbingan dari dosen pembimbing tugas akhir. Dan pihak – pihak lain yang sangat membantu hingga sampai terselesaiannya tugas akhir ini. tugas akhir ini merupakan salah satu syarat akademis untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik (ST) di Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Jember.

Kami menyadari bahwa masih banyak kekurangan pada perancangan dan pembuatan buku tugas akhir ini. Oleh karena itu, besar harapan kami untuk menerima saran dan kritik dari para pembaca. Semoga buku ini dapat memberikan manfaaat bagi para mahasiswa Universitas Muhammadiyah Jember pada umumnya dan dapat memberikan nilai lebih untuk para pembaca pada khususnya.

Jember, 6 Agustus 2017

Penyusun

UCAPAN TERIMA KASIH

Alhamdulillah, atas berkah dan karunia Allah SWT penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini dan dalam pelaksanaan pembuatannya penulis banyak mendapatkan bimbingan dan dukungan dari berbagai pihak. Oleh karena itu pada kesempatan kali ini Penulis mengucapkan terima kasih yang tulus dan ikhlas kepada :

1. **Allah SWT**, karena Nikmat. Perlindungan, Pertolongan, dan Ridho-Nya saya mampu menyelesaikan Tugas Akhir ini serta hambanya yang termulia Nabi Besar **Muhammad SAW**.
2. **Bapak, Ibu, adik dan Kelurga** yang telah memberikan cinta dan kasih sayang baik itu berupa dorongan moril maupun spirituil. Sekali lagi Terima kasih Ibu, Bapak dan adik,aku akan selalu berusaha membuat kalian tersenyum.
3. **Suhartinah, Ir.MT** selaku Dekan Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Jember.
4. **Aji Brahma Nugroho, S.Si, M.T** selaku Kepala Jurusan Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Jember.
5. **Sofia Ariyani, S.Si. M.T.** Selaku dosen pembimbing yang banyak meluangkan waktu sampai tugas akhir ini selesai.
6. **Guruh Wijaya, S.T** Selaku dosen pembimbing yang banyak meluangkan waktu sampai tugas akhir ini selesai.
7. Seluruh **Dosen penguji** yang bersedia meluangkan waktu untuk menguji dan mengoreksi hasil tugas akhir kami ini.
8. **Dosen** dan semua **Staf** di fakultas teknik, yang telah memberikan ilmunya yang akan sangat berguna untuk penulis dan khalayak umum.
9. Seluruh **Teman-teman jurusan elektro** yang telah bersama selama lima tahun.
10. Seluruh **Mahasiswa Universitas Muhammadiyah Jember** dari segala jurusan yang pernah aku kenal dan mengenalku. Serta semua pihak yang telah membantu terselesaikannya Tugas Akhir ini.

Semoga Allah SWT senantiasa memberikan perlindungan dan memberikan balasan yang lebih di kemudian hari. Harapan kami sebagai penulis semoga dengan terselesainya tugas akhir ini, dapat bermanfaat bagi kami khususnya untuk pengembangan ilmu pengetahuan dan teknologi.

MOTTO

- ❖ Apa yang kita pelajari hari ini mungkin tidak akan berguna hari esok tetapi jika kita tidak belajar hari ini maka kita akan jadi manusia yang sebodoh-bodohnya pada hari esok.
- ❖ Tidak ada masalah yang tidak bisa di selesaikan selama ada komitmen Untuk menyelesaikan dan selalu di sertai dengan do'a.
- ❖ Sebuah tantangan akan selalu menjadi beban, jika hanya di pikirkan Sebuah cita cita juga sebuah beban, jika itu hanya angan angan.

DAFTAR ISI

COVER	i
LEMBAR PENGESAHAN	ii
SURAT PERNYATAAN	iv
KATA PENGANTAR.....	v
UCAPAN TERIMA KASIH	vi
MOTTO	viii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR.....	xi
DAFTAR TABEL	xiii
ABSTRAK	xiv
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	3
1.3 Batasan Masalah	3
1.4 Tujuan	3
1.5 Metodologi	3
1.6 Sistematika	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	6
2.1 Pengertian Peternakan	5
2.1.1 Sistem kandang Ayam Broiler	6
2.2 Sistem Operasi Android	9
2.2.1 Kelebihan Handphone Android	10
2.2.2 Kekurangan Handphone Android	11
2.2.3 App Inventor	12
2.3 <i>Microcontroler</i>	13
2.3.1 Arduino Mega 2560	13
2.3.2 Pemetaan Pin Arduino Mega 2560.....	15
2.4 HC-05 Modul <i>Bluetooth</i>	21
2.5 Sensor DHT11.....	22
2.6 Relay	23

2.7.1	Jenis - jenis Relay.....	25
2.7	Photodioda	25
2.8	<i>Light Emiting Diode (LED)</i>	26
2.9	Komparator	27
BAB III	PERANCANGAN DAN PEMBUATAN ALAT	29
3.1	Proses Kerja Sistem	29
3.2	Perancangan Dan Pembuatan Perangkat Keras.....	30
3.2.1	Pembuatan Power Supply	31
3.2.2	Perakitan Modul Bluetooth HC-05	32
3.2.3	Perakitan Modul DHT 11	33
3.2.4	Pembuatan Rangkaian <i>Driver</i> Motor dan Relay	34
3.2.5	Pembuatan Rangkaian Sensor Posisi	36
3.2.6	Hasil Perancangan Sistem Secara Keseluruhan	38
3.3	Perancangan dan Perangkat Lunak (<i>Software</i>)	41
3.3.1	Pembuatan Program Arduino.....	42
3.3.2	Pembuatan Program Android.....	43
BAB IV	PEMBAHASAN DAN PENGUJIAN	47
4.1	Pengujian Perangkat Keras	47
4.2	Pengujian Arduino Mega 2560	47
4.4	Pengujian Modul Bluetooth HC-05	48
4.5	Pengujian Sensor DHT 11.....	50
4.6	Pengujian Driver Motor	52
4.7	Pengujian Driver Relay	55
4.8	Pengujian Sensor Posisi	57
4.9	Pengujian Sistem Secara Keseluruhan	59
BAB V	PENUTUP	63
5.1	Kesimpulan	63
5.2	Saran	63
DAFTAR PUSTAKA	64	
LAMPIRAN.....	65	

DAFTAR GAMBAR

Gambar	2.1	Peternakan Ayam Broiler	7
Gambar	2.2	Sistem Kandang Peternakan Ayam Broiler.....	8
Gambar	2.3	Arsitektur System Operasi Android.....	10
Gambar	2.4	Gambar 2.4 App Inventor 2 (AI2).....	12
Gambar	2.5	Arsitektur <i>Microcontroler</i>	13
Gambar	2.6	Arduino Mega 2560 Bagian Depan.....	14
Gambar	2.7	Pemetaan Pin Arduino Mega 2560	19
Gambar	2.8	Tampilan <i>Sketch</i> Arduino <i>IDE</i>	20
Gambar	2.9	HC-05 Module Bluetooth.....	21
Gambar	2.10	Sensor DHT 11.....	22
Gambar	2.11	Relay	23
Gambar	2.12	Kontruksi Relay Elektro Mekanik	24
Gambar	2.13	Simbol photodiode dan Photodioda	26
Gambar	2.14	Symbol dan Bentuk LED	26
Gambar	2.15	Rangkaian Op-amp Sebagai Komparator.....	27
Gambar	3.1	Diagram Blok Kerja Sistem	29
Gambar	3.2	Rangkaian Skematik Power Supply 12V	31
Gambar	3.3	Rangkaian Skematik Power Supply 5V	32
Gambar	3.4	Wiring Bluetooth HC05 dengan Arduino Mega2560	32
Gambar	3.5	Konfigurasi Arduino dan DHT11	33
Gambar	3.6	Rangkaian Driver Motor Penggerak Wadah Makanan	34
Gambar	3.7	Mekanik dan Motor DC Printer Canon IP1980	34
Gambar	3.8	Rangkaian Driver Motor Pembuka Wadah Makanan	35
Gambar	3.9	Mekanik dan Motor DC VCD/DVD	35
Gambar	3.10	Rangkaian Driver Relay Minuman, Kipas, dan Lampu.....	36
Gambar	3.11	Rangkaian Optoisolator.....	37
Gambar	3.12	Hubungan Keluaran Photodiode dengan Intensitas Cahaya	37
Gambar	3.13	Rangkaian Komparator LM393	38
Gambar	3.14	Rangkaian Sistem Secara Keseluruhan untuk Drive Motor.	39

Gambar 3.15 Rangkaian Sistem Secara Keseluruhan untuk Sensor	39
Gambar 3.16 Rangkaian Sistem Secara Keseluruhan untuk Sistem Kendali	40
Gambar 3.17 Flowchart Perancangan Perangkat Lunak (<i>Software</i>)	42
Gambar 3.18 Website Download Program Arduino IDE	43
Gambar 3.19 Menu Awal App Inventor 2	44
Gambar 3.20 Buat Projek Baru App Inventor 2.....	44
Gambar 3.21 Pengaturan Layar Agar Tidak Bisa di Scroll	45
Gambar 3.22 Tampilan Blok Editor Program.....	46
Gambar 3.23 Tampilan Menu Build Project.....	46
Gambar 4.1 Port Arduino Mega 2560 Terdeteksi Oleh Komputer.....	48
Gambar 4.2 Andoid Sedang Men-scan Modul <i>Bluetooth</i>	48
Gambar 4.3 <i>Bluetooth</i> meminta PIN Untuk <i>Pairing</i> Dengan Andoid	49
Gambar 4.4 Modul <i>Bluetooth</i> Sudah <i>Pairing</i> Dengan Android	49
Gambar 4.5 Grafik Nilai Suhu SHT11 Dengan Alat Pembanding	51
Gambar 4.6 Tampilan Sofware di HP	59

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1	Suhu Ideal Kandang Sesuai Umur	9
Tabel 2.2	Tingkat Kepadatan Kandang Ayam Per Bobot Hidup	9
Tabel 2.3	Spesifikasi Arduino Mega 2560.....	14
Tabel 2.4	Pemetaan Pin Arduino 2560.....	15
Tabel 2.5	Tabel Pin Serial RX dan TX	17
Tabel 2.6	Tabel Pin Eksternal Interupsi	17
Tabel 2.7	Tabel Pin <i>SPI</i>	17
Tabel 2.8	Spesifikasi Pengukuran Sensor DHT 11	22
Tabel 2.9	Tabel Pin sensor DHT 11	23
Tabel 3.1	Konfigurasi Koneksi Wiring Dengan Arduino Mega2560	33
Tabel 3.2	Konfigurasi 1 Penggunaan Pin Arduino Mega 2560	40
Tabel 3.3	Konfigurasi 2 Penggunaan Pin Arduino Mega 2560	41
Tabel 4.1	Pengujian Aplikasi menggunakan Koneksi Blueetoth.....	50
Tabel 4.2	Hasil Pengujian Suhu Ruang Kandang Dengan DHT11	51
Tabel 4.3	Pengujian Kecepatan Motor DC Penggerak Pakan Searah Jam .	52
Tabel 4.4	Pengujian Kecepatan Motor DC Penggerak Pakan Berlawanan Jarum Jam.....	53
Tabel 4.5	Pengujian Kecepatan Motor DC Pembuka Pakan.....	54
Tabel 4.6	Pengujian Driver Relay Air Minum	55
Tabel 4.7	Pengujian Driver Relay Kipas.....	55
Tabel 4.8	Pengujian Driver Relay Lampu.....	56
Tabel 4.9	Pengujian Rangkaian Sensor Posisi 1	57
Tabel 4.10	Pengujian Rangkaian Sensor Posisi 2	58