

MOBILE ROBOT PENGIKUT BOLA MENGGUNAKAN CMUCAM 3

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar
Strata I (S1) Teknik Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik
Universitas Muhammadiyah Jember



Disusun oleh:
Ikhwan fudori (07162009)

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH JEMBER
2012**

**LEMBAR PENGESAHAN
DOSEN PEMBIMBING**

***MOBILE ROBOT PENGIKUT BOLA
MENGGUNAKAN CMUCAM3***

Oleh:

Ikhwan Fudori
NIM. 07 162 009

Jember, 08 Agustus 2012

Telah Diperiksa dan Disetujui Oleh:

Dosen Pembimbing I

Sumardi, ST.MT.
NIP. 196701131998021001

Dosen Pembimbing II

Dudi Irawan, ST.
NPK. 12 03 703

Mengetahui,

Dekan Fakultas Teknik

Ketua Jurusan Elektro

Ir. Kuswardani, MT.
NPK. 93 01 379

M. Aan Auliq, ST. MT.
NPK. 05 03 509

**LEMBAR PENGESAHAN
DOSEN PENGUJI**

***MOBILE ROBOT PENGIKUT BOLA
MENGGUNAKAN CMUCAM3***

Oleh:

Ikhwan Fudori
NIM. 07 162 009

Jember, 08 Agustus 2012

Telah Diperiksa dan Disetujui Oleh:

Dosen Penguji I

Dosen Penguji II

M. Aan Auliq, ST.MT.
NPK. 0503509

Agung Nilogiri, ST.,M.Kom.
NIP. 19770330 200501 1 002

Mengetahui,

Dosen Pembimbing I

Dosen Pembimbing II

Sumardi, ST.MT.
NIP. 19670113199802100

Dudi Irawan, ST.
NPK. 12 03 703

PERNYATAAN

Saya yang bertanda tangan dibawah ini:

Nama : Ikhwan Fudori

NIM : 07162009

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa karya tulis ilmiah yang berjudul "**Mobile Robot Pengikut Bola Menggunakan CMUCam3**" adalah benar – benar karya sendiri, kecuali jika disebutkan sumbernya, dan belum pernah diajukan pada institusi manapun serta bukan karya jiplakan. Saya bertanggung jawab atas keabsahan dan kebenaran isinya sesuai dengan sikap ilmiah yang harus dijunjung tinggi.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sebenarnya, tanpa adanya tekanan dan paksaan dari pihak manapun serta bersedia mendapat sanksi akademik jika ternyata dikemudian hari pernyataan ini tidak benar.

Jember, 08 Agustus 2012

Yang menyatakan,

Ikhwan Fudori
NIM. 07162009

KATA PENGANTAR



Alhamdulillah, segala puji hanya milik Allah SWT yang mana kami memuji, memohon bantuan, memohon ampunan dan perlindungan kepada-Nya, dari kejahanan jiwa dan keburukan perilaku kami. Sholawat serta salam pada junjungan nabi besar Muhammad SAW yang telah memberikan kekuatan kepada kami sehingga kami dapat menyelesaikan buku laporan tugas akhir yang berjudul:

“MOBILE ROBOT PENGIKUT BOLA MENGGUNAKAN CMUCAM3”

Tugas akhir ini merupakan salah satu syarat akademis untuk memperoleh gelar Strata Satu (S1) di Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Jember.

Penyusun sadar bahwa didalam penyusunan buku laporan tugas akhir ini masih jauh dari sempurna, untuk itu dengan segala kerendahan hati penyusun mohon maaf apabila terdapat penulisan kata yang tidak sesuai dan dengan besar hati menerima kritik dan saran yang bersifat membangun demi hasil yang lebih baik dimasa yang akan datang.

Penyusun berharap semoga buku laporan tugas akhir ini akan bermanfaat bagi kita Bersama.

Jember, 08 Agustus 2012

Penyusun

UCAPAN TERIMA KASIH

Alhamdulillah, atas berkah dan karunia Allah SWT penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini dan dalam pelaksanaan pembuatannya penulis banyak mendapatkan bimbingan dan dukungan dari berbagai pihak. Oleh karena itu pada kesempatan kali ini penulis mengucapkan terima kasih yang tulus dan ikhlas kepada:

1. **Allah SWT**, karena perlindungan, pertolongan, dan Ridlo-Nya saya mampu menyelesaikan Tugas Akhir ini serta hambanya yang mulia Nabi Besar **Muhammad SAW**.
2. Kedua orang tuaku, Ibunda **Mahtumah** dan Ayahanda **Abd. Rohman** yang selalu mendoakan dan selalu mendukung baik secara moral maupun materi.
3. Ibu **Ir. Kuswardani, MT.** selaku Dekan Fakultas Teknik Universitas Muhammadiyah Jember
4. Bapak **Aan Auliq, ST.,MT.** selaku Dosen Pengaji I dan Ketua Jurusan Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Jember.
5. Bapak **Agung Nilogiri, ST.,M.Kom.** selaku Dosen Pengaji II dan Dosen Wali angkatan ‘07.
6. Bapak **Sumardi, ST.,MT.** selaku Dosen Pembimbing I yang telah banyak memberikan pengarahan, bimbingan saran dan dorongan.
7. Ibu **Ike Febriani, S.T., MT.** selaku Dosen Pembimbing II yang telah banyak memberikan pengarahan, bimbingan saran dan dorongan.
8. Seluruh staf Dosen dan Karyawan Program Studi Teknik Elektro.
9. Teman-teman Seperjuangan Teknik Elektro 2007.
10. Kawan Tim Robot Cando, Bandrex, C3PO, Phitrix dan Spartan Noix.

MOTTO

Allah akan meninggikan derajat orang-orang yg beriman di antara kamu dan orang-orang yg diberi ilmu pengetahuan beberapa derajat. Dan Allah Maha Mengetahui apa yg kamu kerjakan.
(Q.S Al-Mujaadilah:11)

Bukan kesulitan yang membuat kita takut, tetapi ketakutanlah yang membuat kita sulit. Karena itu jangan pernah mencoba untuk menyerah, dan jangan pernah menyerah untuk mencoba. Maka jangan katakan kepada Allah: “Aku punya masalah”, tetapi katakanlah pada masalah: “Aku punya Allah, Yang Maha Segalanya”.
(Ali Bin Abi Thalib RA)



DAFTAR ISI

COVER	i
LEMBAR PENGESAHAN	ii
PERNYATAAN	iv
KATA PENGANTAR	v
UCAPAN TERIMA KASIH	vi
MOTTO	vii
DAFTAR ISI	viii
DAFTAR GAMBAR	x
DAFTAR TABEL	xi
ABSTRAK	xii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Perumusan Masalah	1
1.3 Tujuan dan Manfaat	2
1.4 Batasan Masalah	2
1.5 Metodologi	2
1.6 Sistematika Penulisan	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	4
2.1 Robot	4
2.1.1 Definisi Robot	4
2.2 Mobile Robot	6
2.3 Robot Beroda (Wheeled Car)	6
2.4 Sistem Stir Mobile Robot Beroda	7
2.5 Motor DC Sebagai Aktuator Roda	8
2.6 Motor Servo Standart	9
2.7 LM7805	11
2.8 L293	12
2.9 CMUCam3	13

2.10 Arduino	16
2.11 Baterai	16
BAB III PERANCANGAN DAN PEMBUATAN ALAT	18
3.1 Perancangan Sistem	18
3.2 Perancangan Hardware	19
3.2.1 Rangkaian Arduino	19
3.2.2 Rangkaian H-Bridge	20
3.2.3 Rangkaian CMUCam3	22
3.2.4 Rangkaian MAX232	23
3.3 Perancangan Software	25
3.3.1 Perancangan Program CMUCam3	25
3.3.2 Perancangan Program Arduino	26
BAB IV PENGUJIAN ALAT	27
4.1 Pengujian Driver Motor L298	27
4.2 Pengujian Kamera CMUCam3	29
4.3 Komunikasi Serial	31
BAB V PENUTUP	32
5.1 Kesimpulan	32
DAFTAR PUSTAKA	33
LAMPIRAN	34

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Robot Beroda	4
Gambar 2.2 Sistem Stir Diferensial	5
Gambar 2.3 Bentuk Motor DC Beserta Komponen Pendukungnya	6
Gambar 2.4 Servo dengan Horn Bulat	7
Gambar 2.5 Servo Dengan Horn X	7
Gambar 2.6 Cara Kerja Servo	8
Gambar 2.7 LM7805	9
Gambar 2.8 Rangkaian IC7805	9
Gambar 2.9 Skematik IC L293	10
Gambar 2.10 CMUCam3	11
Gambar 2.11 CMUCam2 Emulation	12
Gambar 2.12 Blok diagram dari CMUCam3	13
Gambar 2.13 Hardware Connection	14
Gambar 2.14 Struktur Fisik Baterai	15
Gambar 3.1 Rancangan Sistem Mobile Robot	16
Gambar 3.2 Rancangan Board Arduino Uno	17
Gambar 3.3 Rangkaian H-Bridge Menggunakan Transistor	19
Gambar 3.4 Rangkaian Driver Serial MAX232	21

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Logika pada L293	10
Tabel 4.1 Hasil Pengujian Rangkaian Driver Motor L298	25
Tabel 4.2 Percobaan Menggunakan 1 buah lampu (18 Watt)	27
Tabel 4.3 Percobaan Menggunakan 2 buah lampu (18 Watt)	27



DAFTAR PUSTAKA

- Milton Gussow, 2004. Dasar-dasar Teknik Listrik. Jilid 3. Jakarta: PT. Erlangga.
- Moh. Ibnu Malik, 2006. Pengantar Membuat Robot. Yogyakarta: Gava Media.
- Heri Andrianto, 2008. Pemrograman Mikrokontroler AVR ATmega16 Menggunakan Bahasa C. Bandung: Informatika.
- Muhammad Muhsin, 2004. Elektronika Digital. Yogyakarta: Andi.
- Widodo Budiharto, 2010. Robotika Teori + Implementasi. Yogyakarta: Andi.
- Widodo Budiharto, 2008. 10 Proyek Robot Spektakuler. Jakarta: Elex Media Komputindo.
- Taufiq Dwi Septian Suyadhi, 2008. Build Your Own Line Follower Robot. Yogyakarta: Andi.
- Internet, www.datasheetcatalog.com
- Internet, www.google.com